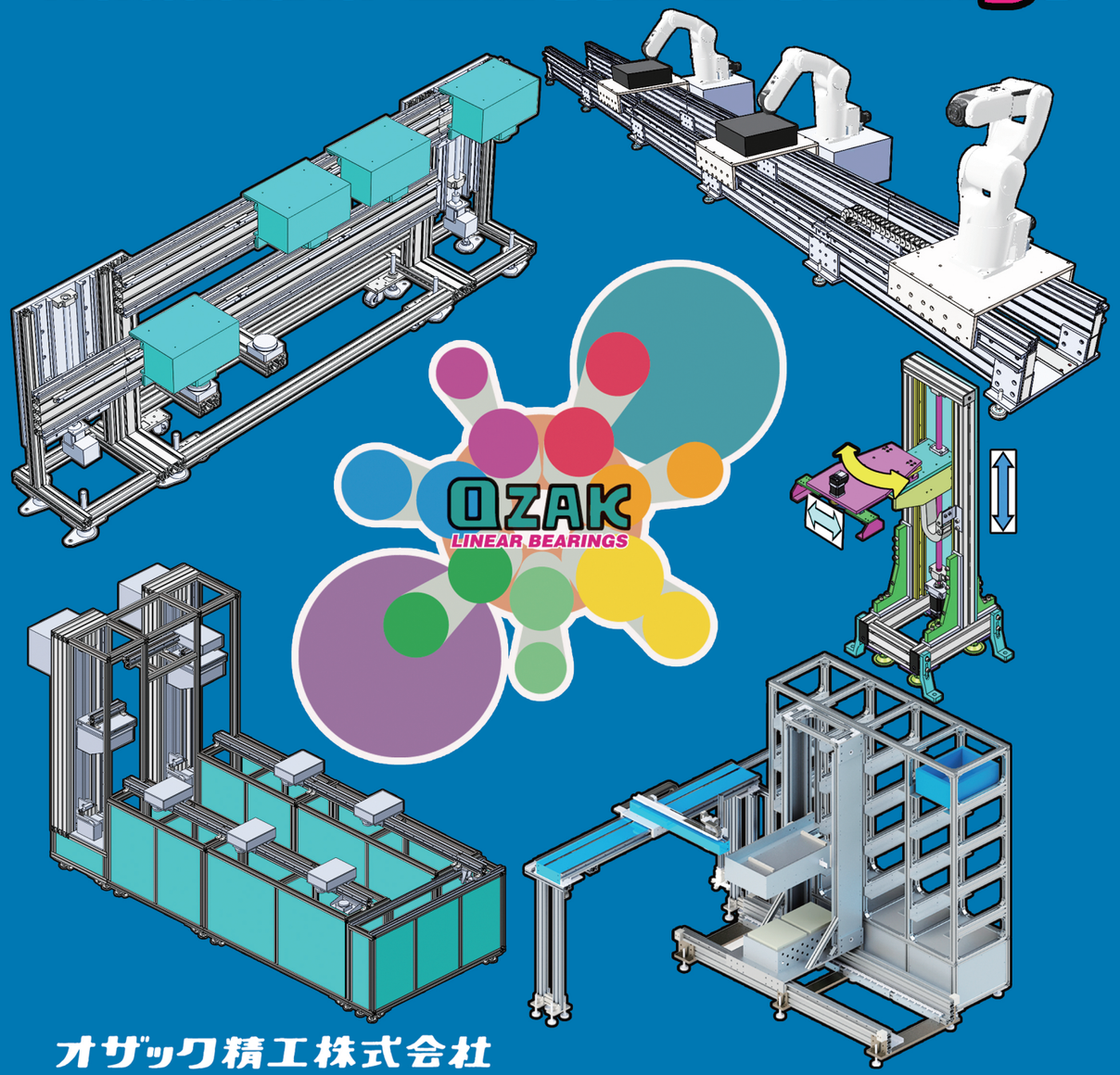
リニアのプロ。
Professional for Linear Bearings



オザック精工株式会社

本 社 工 場
本社営業部　〒350-1101　埼玉県川越市的場1550　☎ 049-233-7691㈹　Fax : 049-233-7696
横浜営業部　〒350-1101　埼玉県川越市的場1550　☎ 049-233-7693㈹　Fax : 049-233-7696
大阪営業所　〒581-0001　大阪府八尾市末広町2丁目3番12号　☎ 072-994-8588㈹　Fax : 072-922-5489
京滋営業所　〒520-3022　滋賀県栗東市上鈎97-1 OFFICE21　☎ 077-552-7311㈹　Fax : 077-552-7312
名古屋営業所　〒454-0004　名古屋市中川区西日置1丁目1番3号木全ビル1F　☎ 052-322-1271㈹　Fax : 052-322-1274
仙台営業所　〒984-0013　仙台市若林区六丁の目南町1番35号　☎ 022-288-1585㈹　Fax : 022-288-1586
URL　https:// www.ozak.co.jp/　E-mail　ecm@ozak.jp

OZAK SEIKŌ CO., LTD.

Head Office　1550, Matoba, Kawagoe-City, Saitama Pref, Japan.　Phone : 049-233-7691　Fax : 049-233-7696
Shanghai　4F-D, 88 Taigu Road Waigaoqiao Free Trade Zone, Shanghai, China　Phone : 86-21-5868-2672　Fax : 86-21-5868-2675

No.202408-SI01

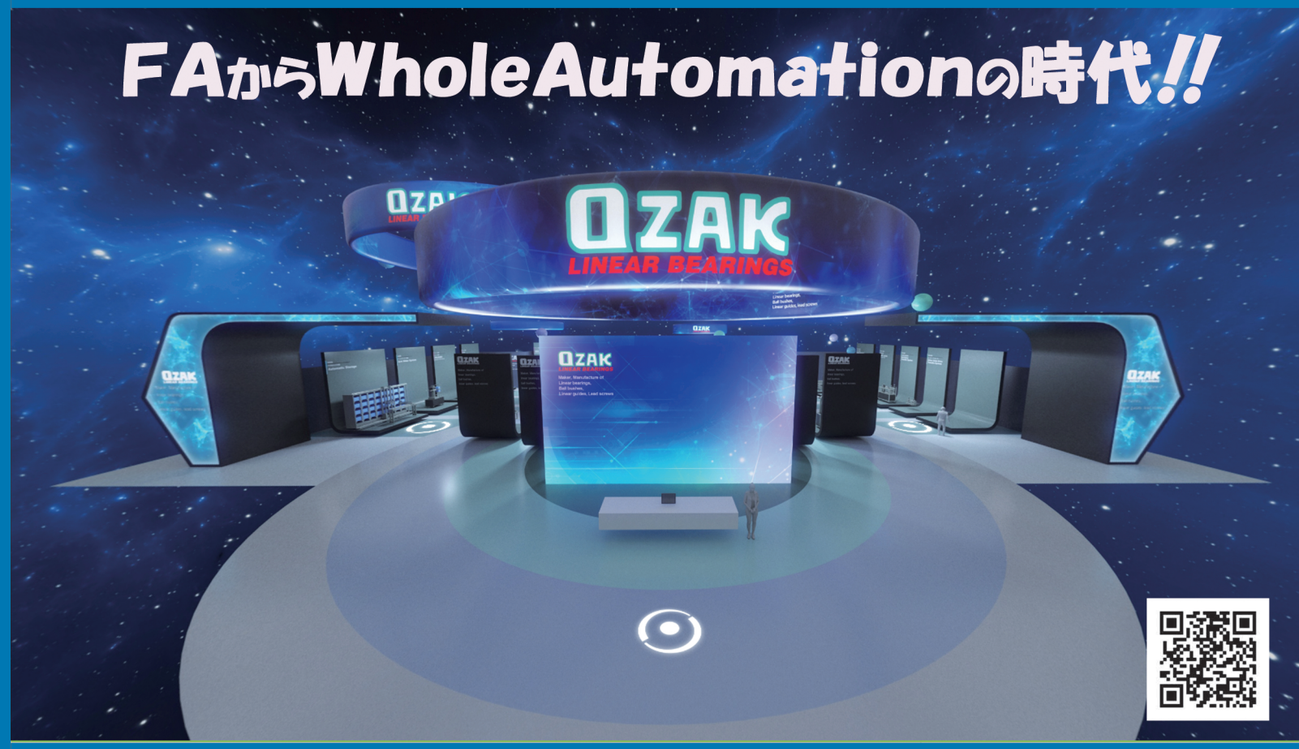
製品改良のため，予告なく仕様変更を行うことがあります．
禁転載

電子カタログ使用方法は次ページに記載しております．

OZAK
LINEAR BEARINGS

あらゆる業種の人材不足対策に適応

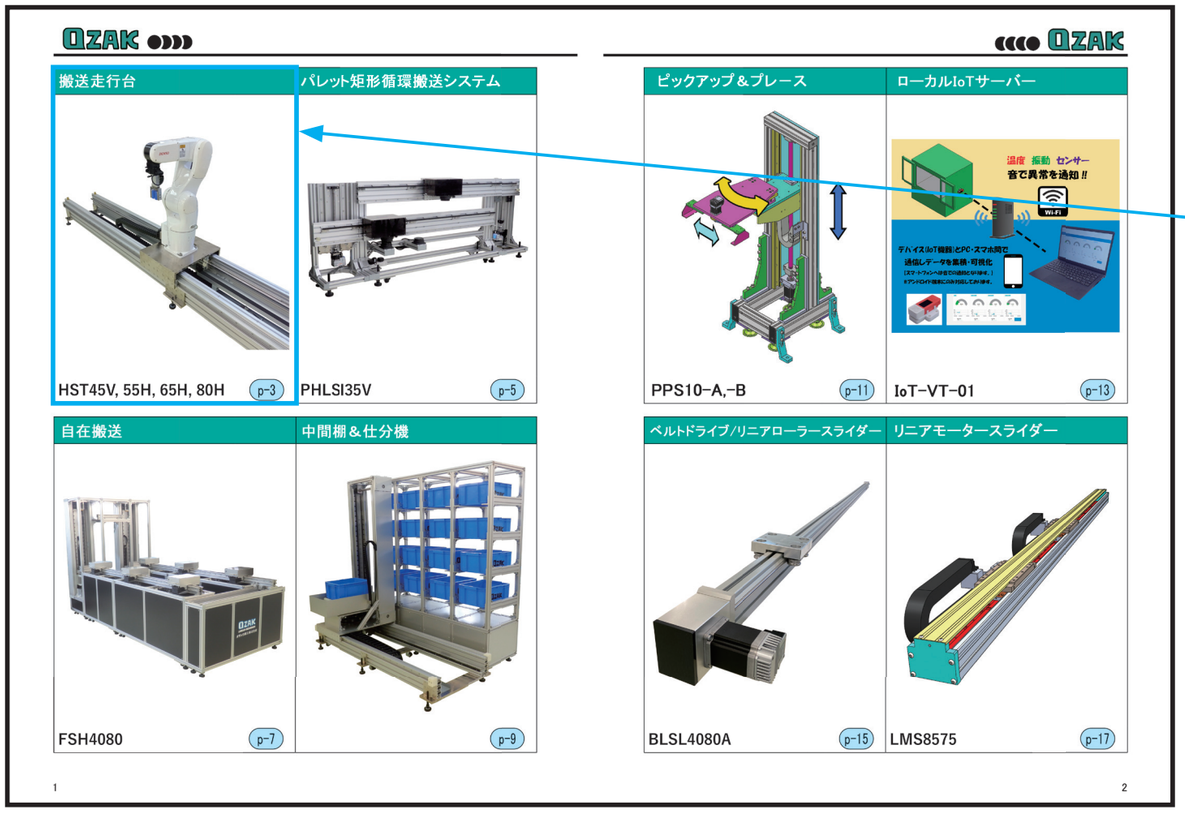
搬送装置・WA・SIシステム

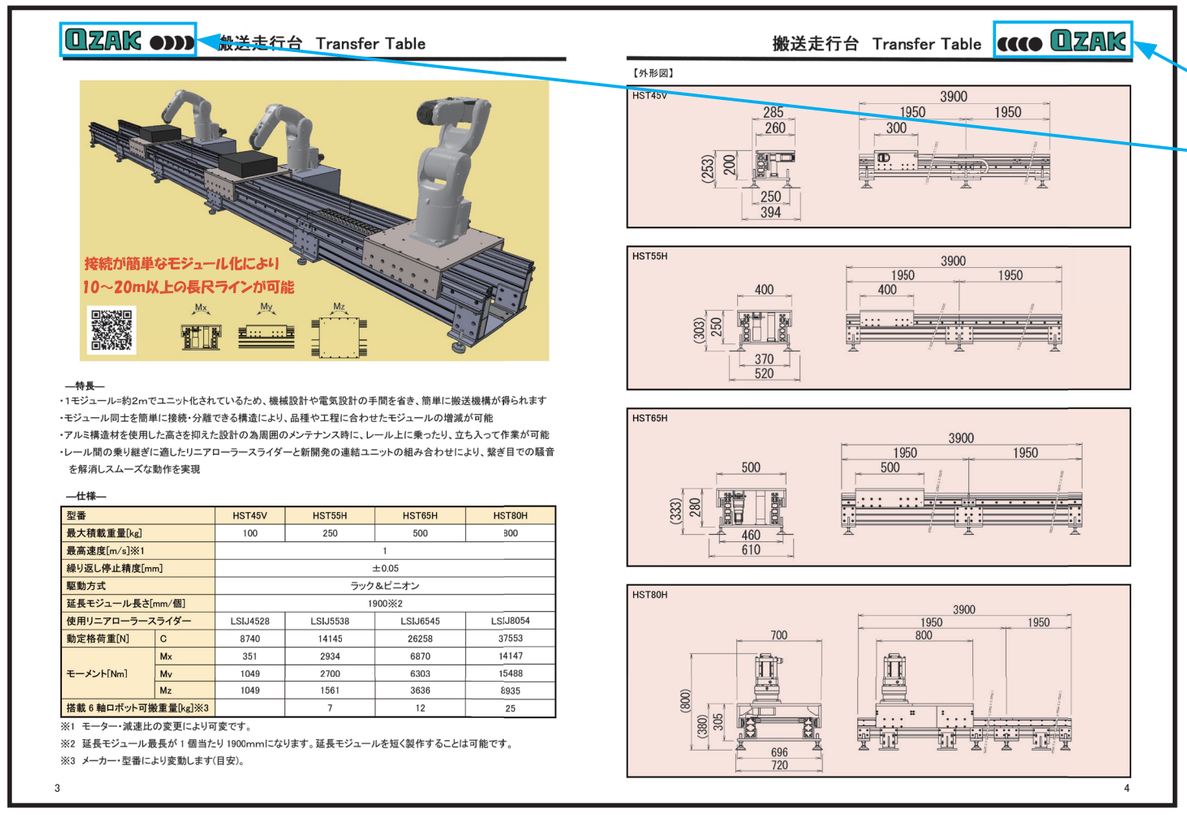


「繋ぐ」から「無人化」へ、搬送システムで社内の運ぶを自動化!!

接続が簡単なモジュール化により
10～20m以上の長尺搬送が可能に !!

OZAK SEIKŌ CO.,LTD.





【小冊子使用方法】

例としまして，搬送走行台 HST65H をお探しの場合，搬送走行台の画像をクリックしますと該当する商品ページへ飛びます．

P.3 以降において，OZAK のロゴマークをクリックしますと P.1（商品インデックス）へ戻ります．

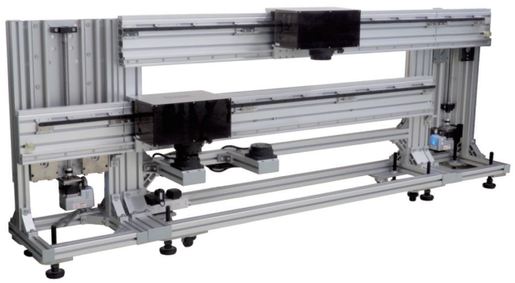
搬送走行台



HST45V, 55H, 65H, 80H

p-3

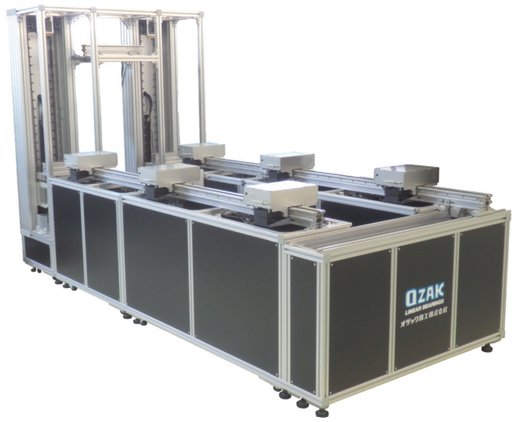
パレット矩形循環搬送システム



PHLSI35V

p-5

自在搬送



FSH4080

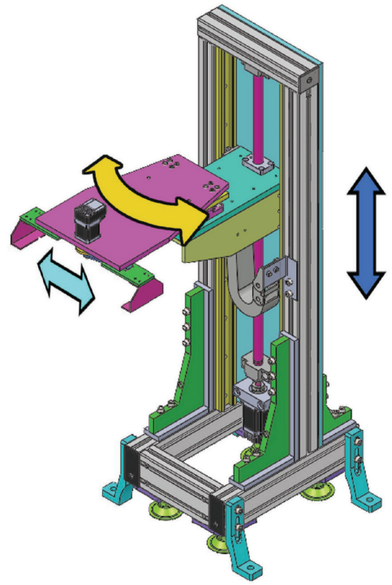
p-7

中間棚＆仕分機



p-9

ピックアップ＆プレース



PPS10-A,-B

p-11

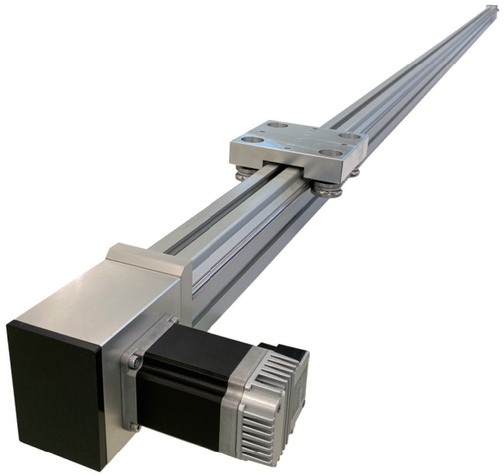
ローカルIoTサーバー



IoT-VT-01

p-13

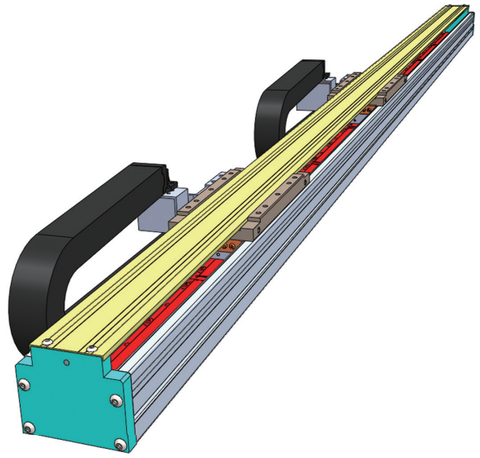
ベルトドライブ/リニアローラースライダー



BLSL4080A

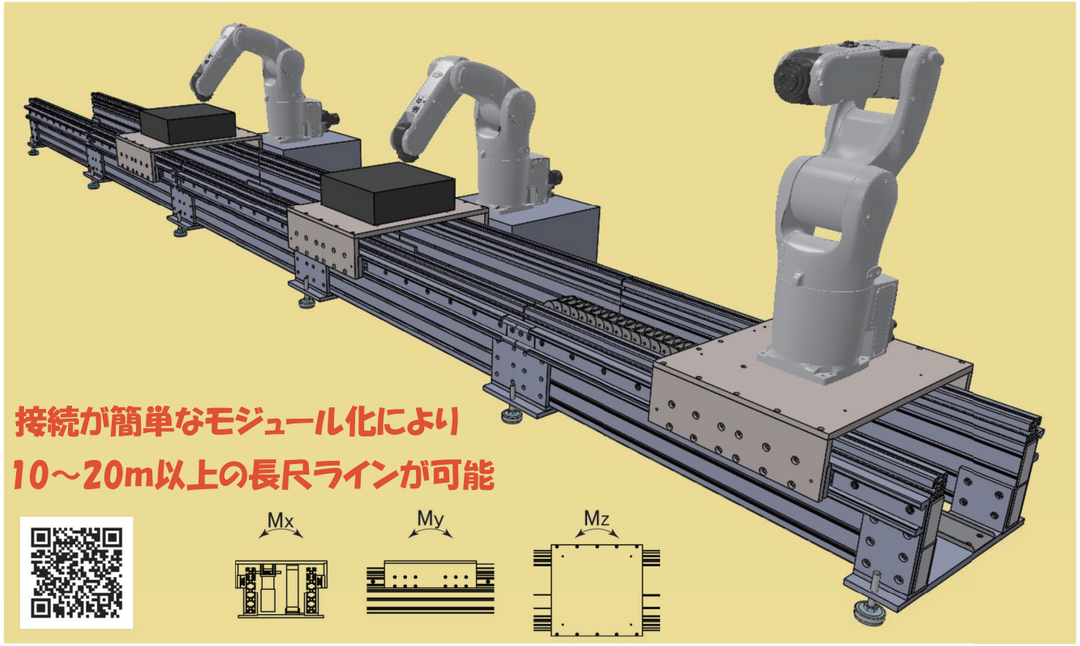
p-15

リニアモータースライダー



LMS8575

p-17



—特長—

・1モジュール=約2mでユニット化されているため、機械設計や電気設計の手間を省き、簡単に搬送機構が得られます
・モジュール同士を簡単に接続・分離できる構造により、品種や工程に合わせたモジュールの増減が可能
・アルミ構造材を使用した高さを抑えた設計の為周囲のメンテナンス時に、レール上に乗ったり、立ち入って作業が可能
・レール間の乗り継ぎに適したリニアローラースライダーと新開発の連結ユニットの組み合わせにより、繋ぎ目での騒音を解消しスムーズな動作を実現

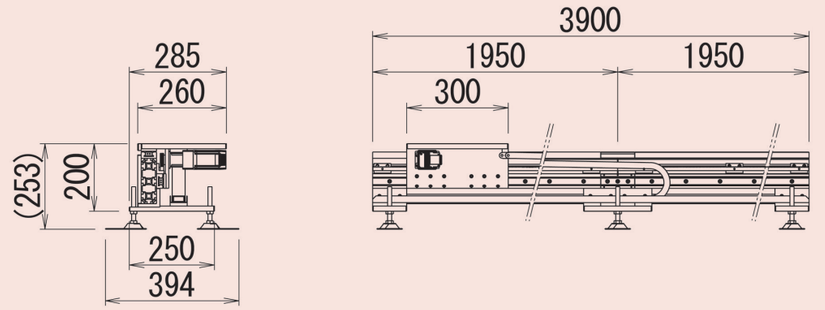
—仕様—

型番		HST45V	HST55H	HST65H	HST80H
最大積載重量[kg]		100	250	500	800
最高速度[m/s]※1		1			
繰り返し停止精度[mm]		±0.05			
駆動方式		ラック&ピニオン			
延長モジュール長さ[mm/個]		1900※2			
使用リニアローラースライダー		LSIJ4528	LSIJ5538	LSIJ6545	LSIJ8054
動定格荷重[N]	C	8740	14145	26258	37553
モーメント[Nm]	Mx	351	2934	6870	14147
	My	1049	2700	6303	15488
	Mz	1049	1561	3636	8935
搭載 6 軸ロボット可搬重量[kg]※3			7	12	25

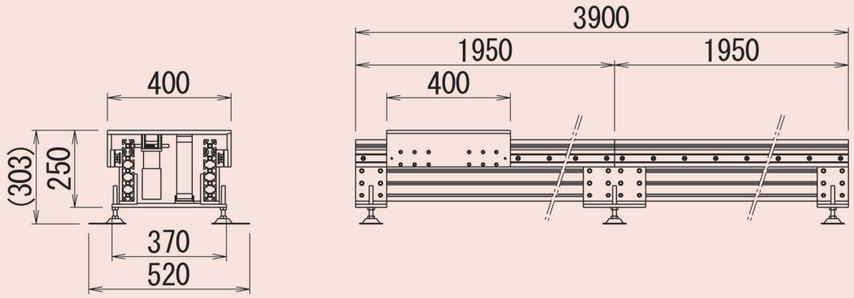
※1　モーター・減速比の変更により可変です。
※2　延長モジュール最長が 1 個当たり 1900mmになります。延長モジュールを短く製作することは可能です。
※3　メーカー・型番により変動します(目安)。

【外形図】

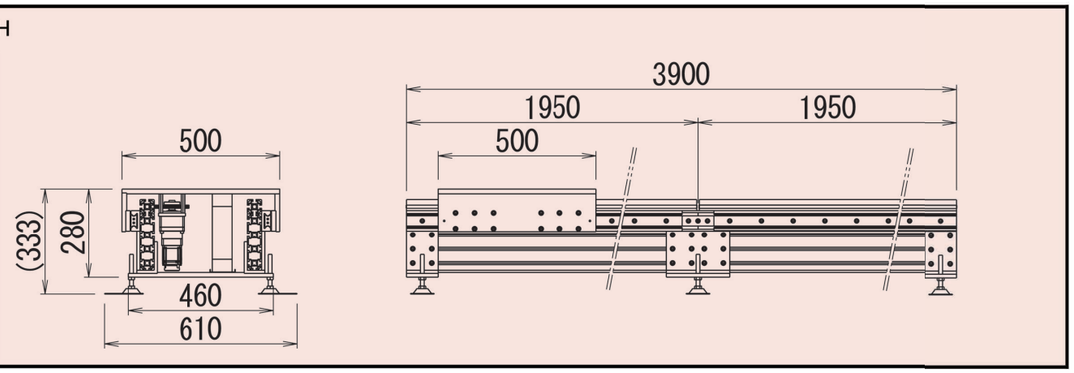
HST45V



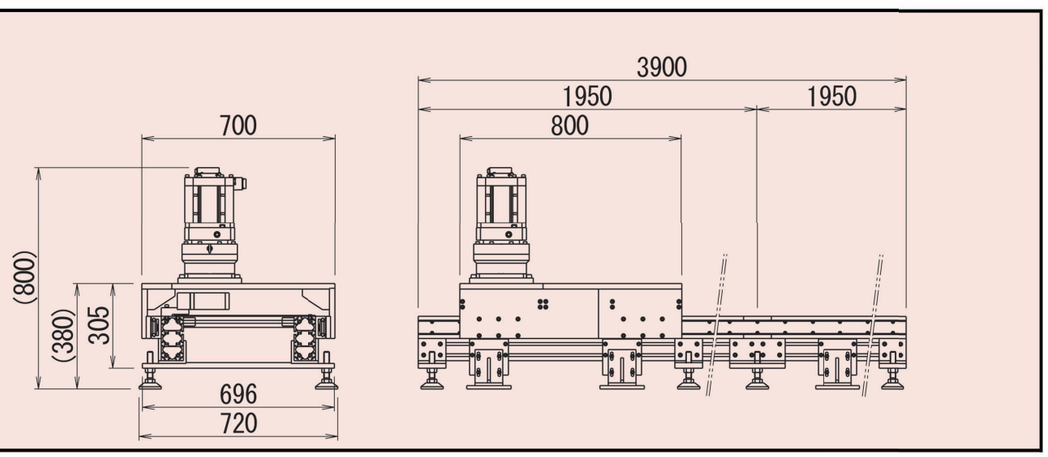
HST55H

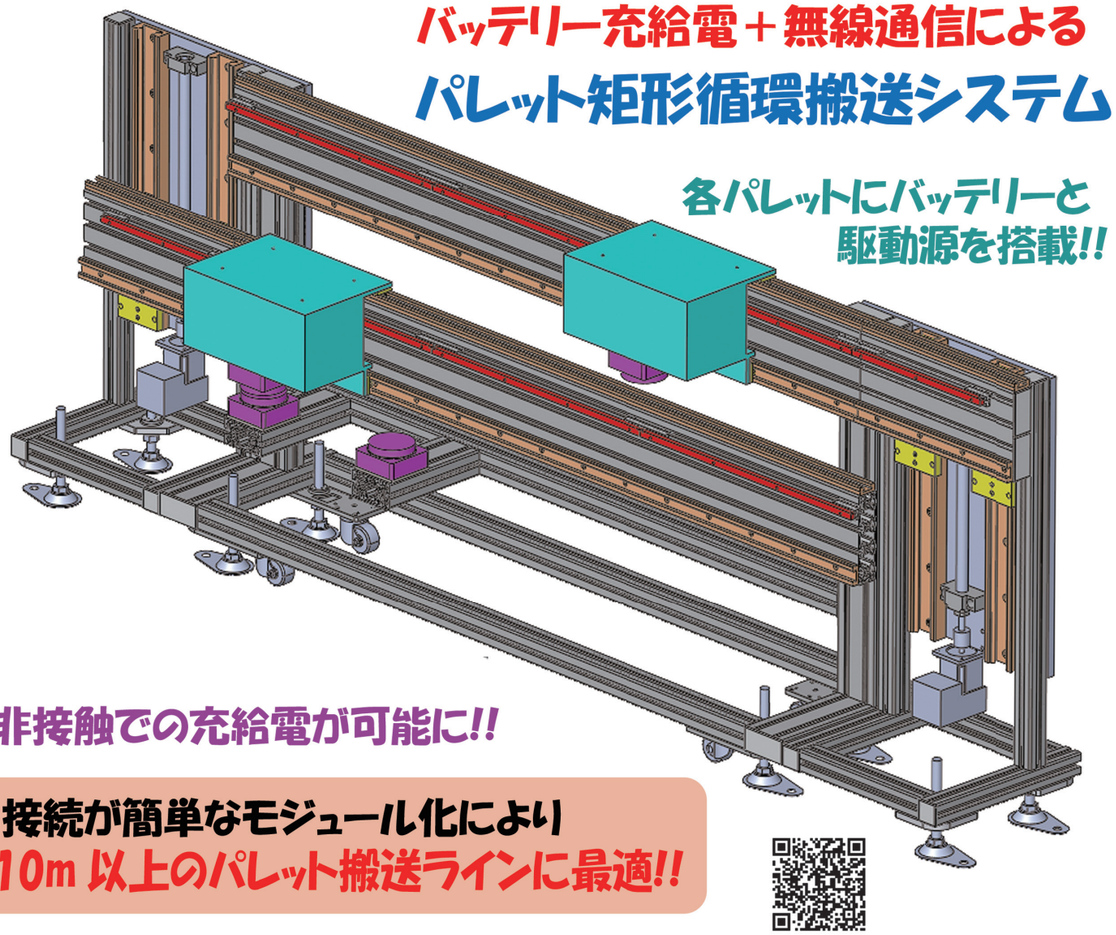


HST65H



HST80H





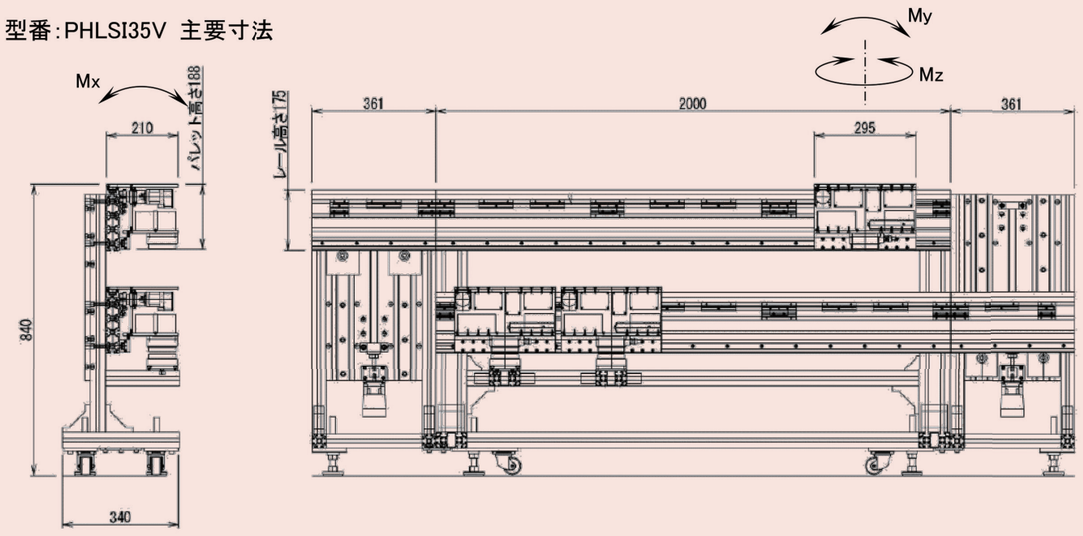
バッテリー充給電＋無線通信による
パレット矩形循環搬送システム

各パレットにバッテリーと駆動源を搭載!!

非接触での充給電が可能に!!

接続が簡単なモジュール化により
10m 以上のパレット搬送ラインに最適!!

型番：PHLSI35V 主要寸法



—特長—

各パレットにバッテリー・非接触受電器・WiFi 無線機・駆動モーターを搭載しております。バッテリー駆動で非接触にて電力転送をしているので、外部からの電源ケーブルが不要となり設備レイアウトの自由度が上がります。無線は5GHz 帯のもので様々な自動化ラインでの実績の多い信頼性の高い機種を採用。モーターはエンコーダ・ドライバー・コントローラー体型のものを採用しており、上位制御の指令により個別の動作が可能。またモーター自体にプログラムやパラメータを保持することが出来ます。水平搬送部長さは標準で1モジュール2m、モジュール数を増やすことでロングストロークにも対応できます。ご要望に応じて1モジュール長さの変更にも対応しております。

パレット矩形循環搬送(バッテリー給電)システム仕様

パレット	駆動方式		ラック ＆ ピニオン	
	ピニオンピッチ円直径		φ40 ㎜	
	最高速度		1 m/s	*減速機比変更により可変です.
	可搬質量		10kg	*減速機比変更により可変です.
	基本動定格荷重		4610 N	
	許容モーメント	Mx	340 Nm	
		My	520 Nm	
		Mz	520 Nm	
	減速比		5	*変更可. （減速比ラインナップ 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10）
	繰り返し位置決め精度		±0.01 ㎜	
水平搬送部長さ			2 m/モジュール	
駆動モーター	最高回転数		3000 rpm	
	定格トルク		0.38 Nm	
	入力電流(最高トルク時)		1.8 A	
	使用エンコーダ		インクリメンタル型磁気エンコーダ（50000 パルス/回転）	
	パルス指令分解能		200 ～ 50000 までパラメータにより選択	
	使用温度		0 ～ 40℃	
バッテリー	出力電圧		DC 24 V ±5%	
	出力電力		90 W	
	電池容量		100 Wh	
	温度条件		充電： 0 ～ 40℃	
非接触給電	電源電圧		DC 24 V ±5%	
	転送電力		48 W	
	使用温度範囲		0 ～ 50℃	
	その他		有機溶剤不可	
無線器	ユニットタイプ		アクセスポイント/ステーション/リピータ	
	無線 LAN		Wi-Fi 4, 3, 2 (IEEE 802.11n, IEEE 802.11g, IEEE 802.11a, IEEE 802.11b)	
	使用周囲温度		0 ～ 40℃	
	使用周囲湿度		10 ～ 90%RH (結露無きこと)	



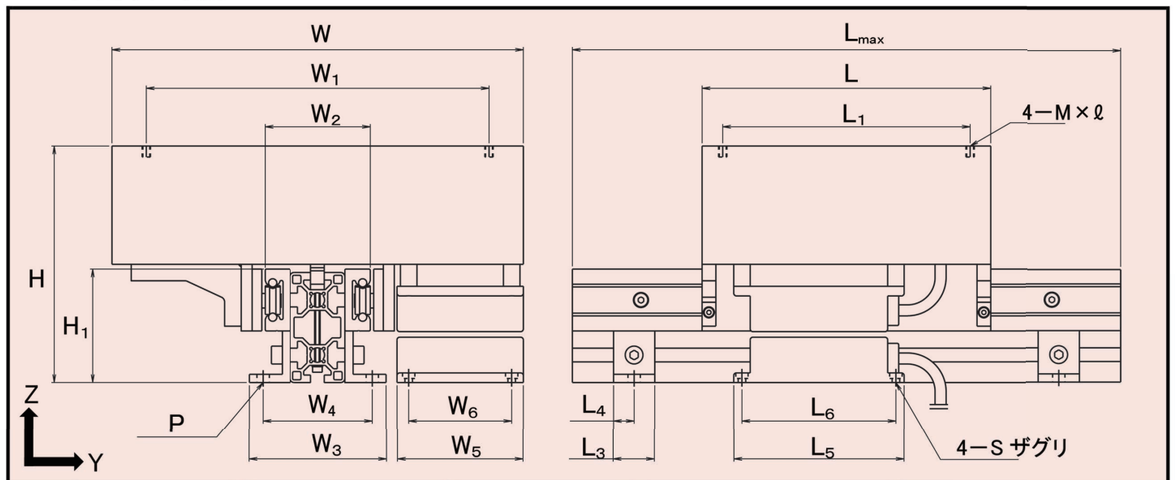
ケーブルによる制限なし

無線機・バッテリー搭載で個別動作可能

オプションとの組み合わせで

循環・分岐自由自在

— キャリッジ寸法 —



寸法 (mm)	組み合わせ			キャリッジ			レール			レール取付					送電器				
	H	W	L	W_1	L_1	M×ℓ	H_1	W_2	L_{max}	W_3	W_4	L_3	L_4	P	W_5	W_6	L_5	L_6	S
	172	300	210	250	180	M6×8	82.5	77	4000	100	80	30	15	φ9	90	75	124	112	M5

※ レール長 L_{max} は 1 本あたりの最大長さです。本製品はレールを繋いでご使用いただけます。

— 特長 —

キャリッジにはモーター・バッテリー・無線通信機を搭載しているためケーブルによる制限がなく個別の動作ができます。
弊社独自のバッテリーは急速充電が可能なため作業の合間の待機時間などを利用して充電することができます。
オプションのリフターやトラバーサを使用することで通路や機械の上の空間を有効活用でき、循環や分岐などの多様な使い方ができます。

— 仕様 —

キャリッジ	駆動方式	ラック & ピニオン
	ピニオンピッチ円直径	φ70 ㎜
	最高速度	2 m/s　*減速比変更により可変です.
	最大可搬質量	10kg　*減速比変更により可変です.
	繰り返し位置決め精度	±0.01
	基本動定格荷重	5539 N
	許容モーメント Mx	225 Nm
	My	330 Nm
	Mz	139 Nm
	減速比	4　*変更可.　(減速比ラインナップ 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10)
駆動モーター	種類	AC サーボモーター
	最高回転数	5000 rpm
	定格トルク	0.52 Nm
	モーター出力	60 W
	入力電流 / ピーク電流	4 A / 5 A
	速度・位置検出器	高精度インクリメンタル磁気式回転角センサ
	パルス指令分解能	300 ～ 12000 までパラメータにより選択
	使用温度	0 ～ 40℃
バッテリー	出力電圧	DC 24 V ±5%
	出力電力	100 W
	温度条件	0 ～ 40℃
	充電所要時間	60 秒　*残量 0%の状態から 100%になるまでの時間です.
	無負荷時稼働時間	動作時:180 秒 / 待機時:300 秒　*動作時稼働時間は運転条件により変動します.
非接触給電	電源電圧	DC 24 V ±5%
	転送電力	48 W
	使用温度範囲	0 ～ 50℃
	その他	有機溶剤不可
無線器	通信周波数	5 GHz
	通信規格	Wi-Fi 4, 3, 2 (IEEE 802.11n, IEEE 802.11g, IEEE 802.11a, IEEE 802.11b)
	使用周囲温度	0 ～ 40℃
	使用周囲湿度	10 ～ 90%RH (結露無きこと)

中間棚の管理＆仕分の自動化



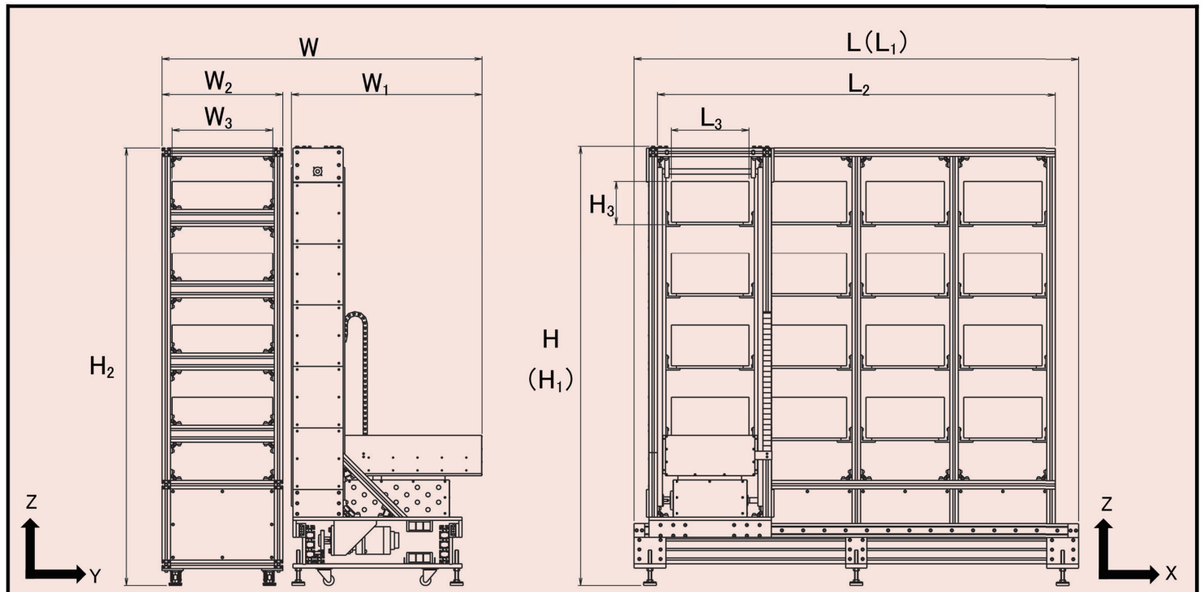
複数の組立部品を自動的にトレーに配備！

人手不足解消と生産現場での作業効率改善！

— 特長 —

工場をはじめとした屋内で部品や完成品などを一時保管し、自動で取り出し・格納する小型の自動倉庫です。
案内には弊社独自のローラーガイドを使用しているためレールを繋いでの長尺搬送にも対応しており、分割して納入する場合でも組み立てが容易に行えます。
格納物や設置スペースなど、お客様のご要望に合わせてカスタマイズしたものをご提案いたします。

— 仕様例 —



寸法(mm)	組み合わせ			装置部			ストッカー			格納物		
	W	L	H	W_1	L_1	H_1	W_2	L_2	H_2	W_3	L_3	H_3
	1510	2100	2075	900	2100	2075	570	1880	2065	475	369	204

※ ご使用の際はストッカーに別途アンカーの取り付けを推奨いたします。

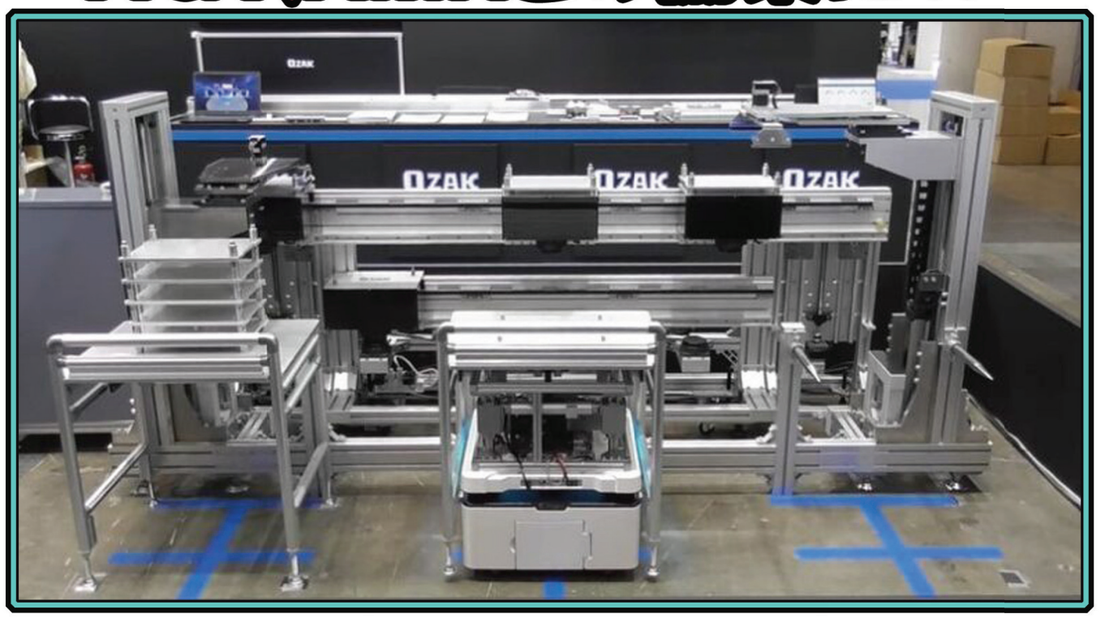
	X 軸	Y 軸	Z 軸
最高速度	450mm/s	1000mm/s	800mm/s
駆動方式	ラック ＆ ピニオン	ラック ＆ ピニオン	チェーン ＆ スプロケット
ストローク	1380mm	810mm	1075mm
最大可搬重量	30kg		

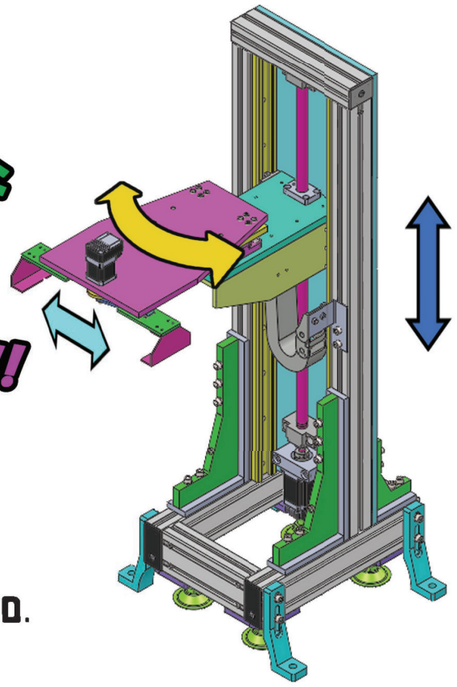
OZAK
LINEAR BEARINGS

詳細はOnLineで

OZAK商談

搬送パレットのピックアップ＆プレース
AGV,AMRとの協業に!!



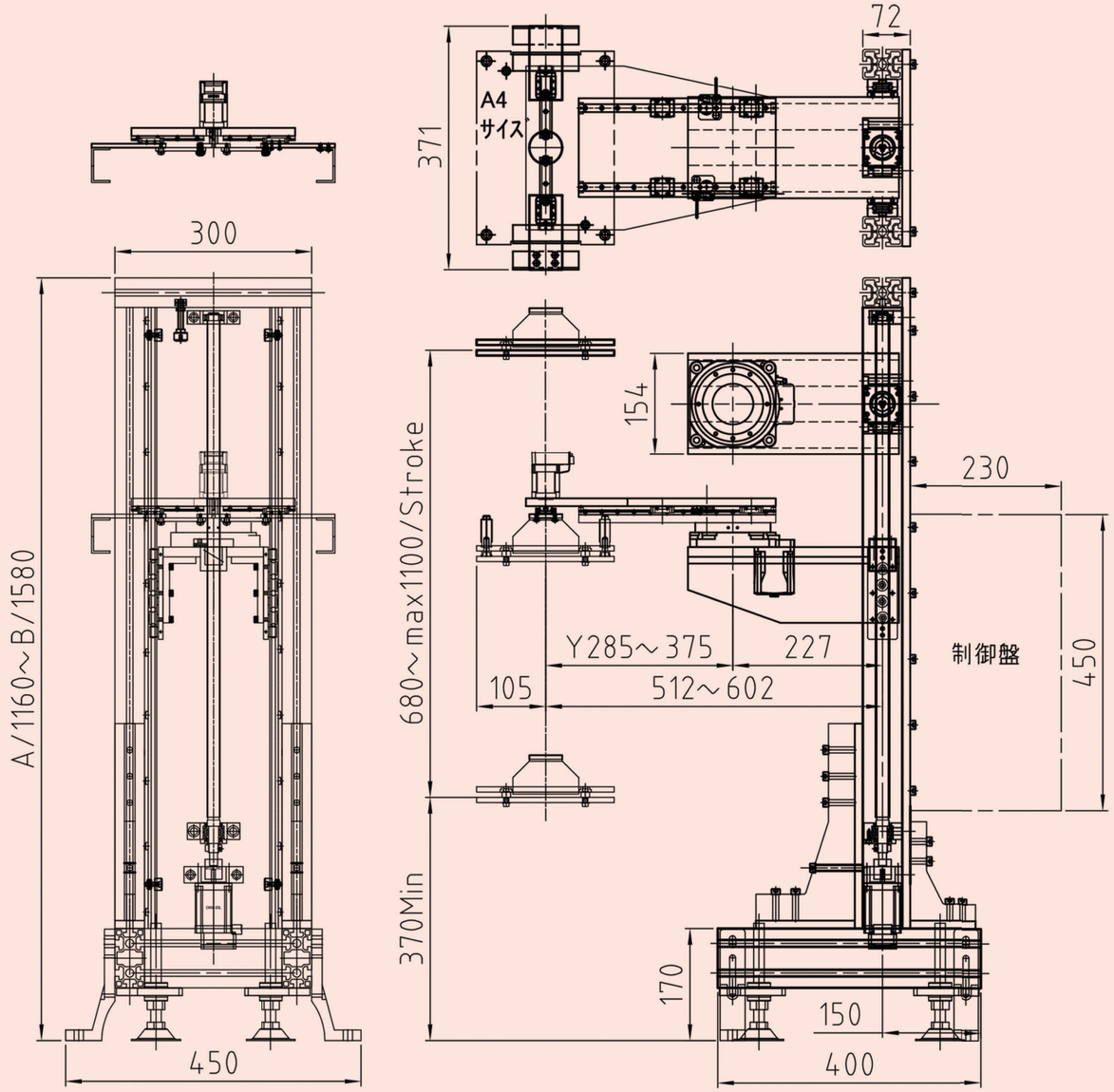


モジュール化されたコンパクトな
パレット矩形循環搬送用
ピックアップ＆プレースに最適 !!

OZAK SEIKŌ CO.,LTD.

OZAK
LINEAR BEARINGS

PPS10-A,B



総質量：Aﾀｲﾌﾟ=58Kg　Bﾀｲﾌﾟ=65Kg

単位：mm

ボールネジ(C7) KBSC2005	累積リード誤差：±0.050/300	軸方向すきま：0.030以下	許容回転数：3000rpm
ロータリー/±100°	繰り返し精度：±15arcsec	ノンバックラッシュ	許容トルク：12Nm
上下ｽﾄﾛｰｸ：Aﾀｲﾌﾟ680, Bﾀｲﾌﾟ1100/ ﾓｰﾀｰﾄﾙｸ：0.75Nm/3000rpm 最大積載荷重：6.5Kg/Y375～10Kg/Y285			

OZAK
LINEAR BEARINGS

詳細はOnlineで

OZAK商談

ローカルIoTサーバー



¥195,000-
(PC・ルーター込み)

リニアのプロ

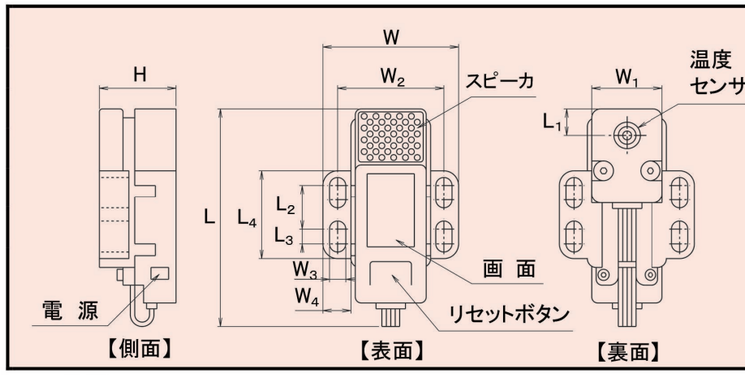
オザック精工株式会社

URL:https//www.ozak.co.jp tel:049-233-7691 email:ecm@ozak.jp

— 特長 —

デバイスを取り付けた対象物の温度と振動をモニタリングし、専用ルーターを介してデータを Wi-Fi でパソコンに送信。
受信したデータは数値とグラフでリアルタイム表示され、CSV ファイルで専用のパソコン内に保存されます。
任意に設定した閾値に達するとデバイスとパソコンの両方から警告音で異常をお知らせします。
温度センサは非接触式のため対象物に直接取り付けができなくても測定可能です。
振動センサは X・Y・Z の 3 方向を 1 台で同時に測定します。
専用のパソコンに構築したサーバーに接続するため外部サービスやインターネットを使わないので新たに配線工事などを必要とせず、各種設定を行った状態で納入いたしますのでお手元に届いてすぐにご使用いただけます。
専用ルーターに接続すればお手持ちのパソコン・スマートフォンからも確認できます。
温度・振動の他にもオプションでモーターなどの電流値を測定・通知する機能を検討しております。

— 寸法図 —



外形			温度センサ	
W	L	H	W_1	L_1
46	74	26	24	9

取り付け					
W_2	W_3	W_4	L_2	L_3	L_4
36	5.5	9.5	15	5	30

— 仕様 —

デバイス	本体	通信周波数	2.4 GHz
		電源ポート	USB Type－C
		電源入力	5 V @ 0.5 A
		動作温度	0℃ ～ 60℃
		材質	ポリカーボネート
	温度センサ	種類	非接触式赤外線温度計
		検出範囲	0℃ ～ 100℃
		測定精度	±0.5℃ *室温での測定精度となります.
		視野	90°
	振動センサ	種類	3 軸重力加速度計 *本体に内蔵されています.
		計測範囲	±16 G
ルーター		通信規格	Wi-Fi 4 (IEEE 802.11n) 以上
		通信速度	300 Mbps 以上
		電波飛距離	50 m *障害物や電波ノイズがない場合の参考値となります.
		最大同時接続台数	12 台 *付属のデバイス・パソコンを含めた台数となります.
パソコン		OS	Windows 11
		CPU	Intel® CORE i3 以上
		メモリ容量	4 GB 以上
		ストレージ容量	SSD 256 GB 以上

搬送に最適で静かな走行音!!　驚きの17m以上を実現!!

—特長—

・周辺部材にアルミプロファイルを使用している場合、ブラケットで簡単に取り付け可能

・高さ、サイズ、取付ピッチなどの寸法は LS シリーズと同じため、1 軸駆動・1 軸従動のように組み合わせてご使用頂けます

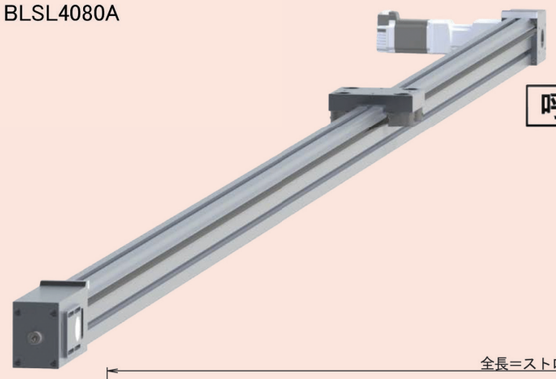
・1モジュール=約2mでユニット化されているため、機械設計や電気設計の手間を省き、簡単に搬送機構が得られます

・レール間の乗り継ぎに適したリニアローラースライダーと新開発の連結ユニットの組み合わせにより、繋ぎ目での騒音を解消しスムーズな動作を実現

・ご要望に応じたモーターの取付が出来ますので、弊社までお問い合わせください

—外形図—

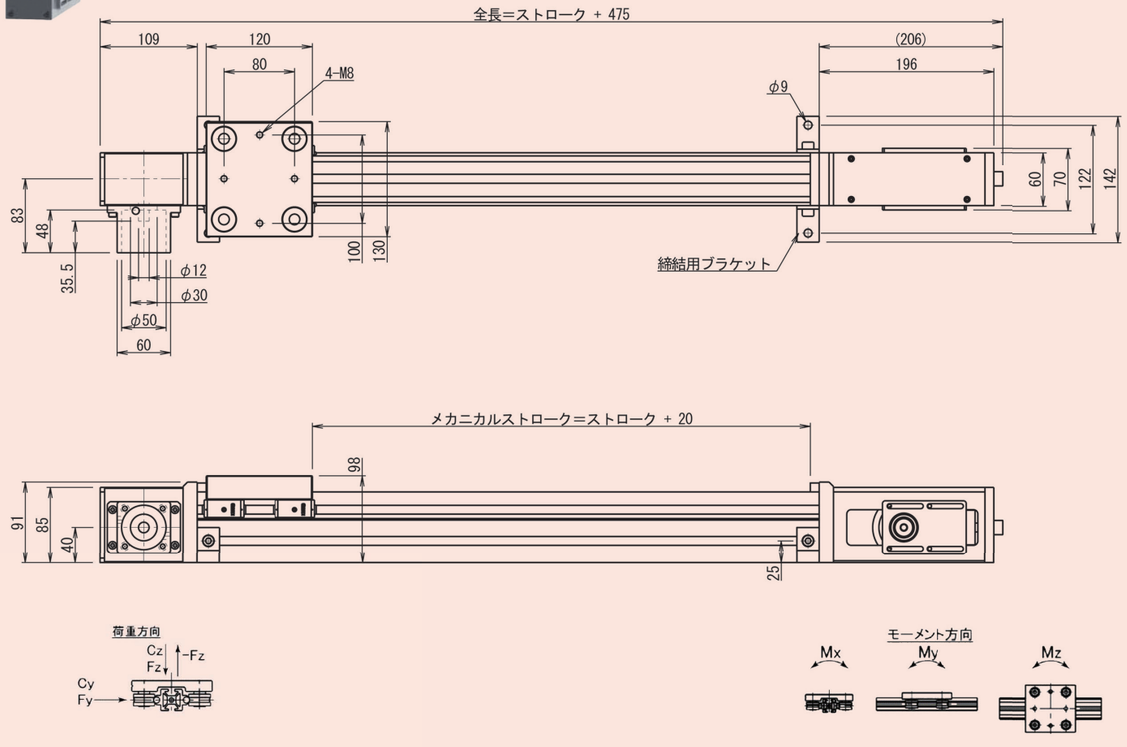
BLSL4080A



呼ビ番号　BLSL4080A－8000

型　番

ストローク指定（mm）



—仕様—

型番		BLSL4080A
最大積載重量		12 kg　※1
最高速度		1.6m/s　※1
繰り返し停止精度		±0.5mm
駆動方式		タイミングベルト　ピッチ円直径:66.85mm（210mm/1 回転）
最大推力		35N
最大ストローク		12m　それ以上をご希望の場合はお問い合わせください。
モーメント	Mx	84Nm
	My	74Nm
	Mz	74Nm
本体質量		基本質量 5.0 kg　ストローク質量 5.9 kg/m

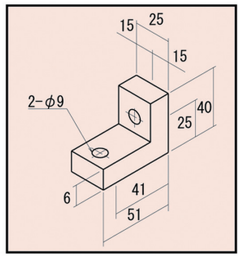
※1:上記数値は負荷条件、モーター・減速機の選定により変動します。

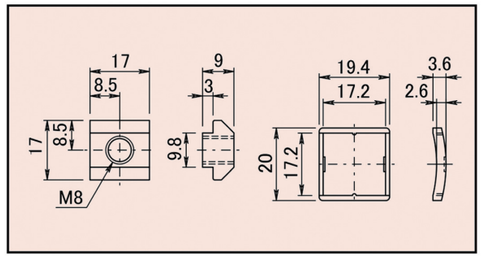
※2:仕様等に関しては、別途打合せさせて頂きます。

※3:仕様は予告なく変更する場合がございます。あらかじめご了承ください。

参考　取付部品

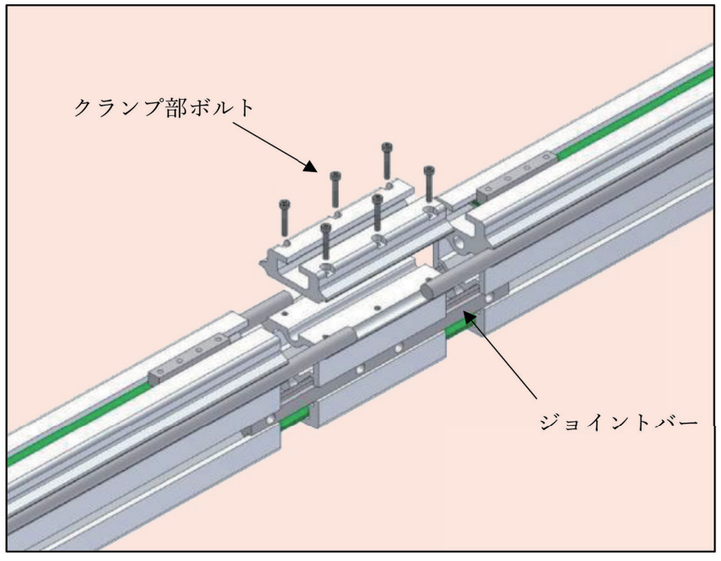
図：アングルブラケット　図：取付ナット





M8ナットをTスロットに挿入しアングルブラケットで取付することが出来ます。
左図の取付部品をご希望のお客様は特注対応になりますので別途お問い合わせください。

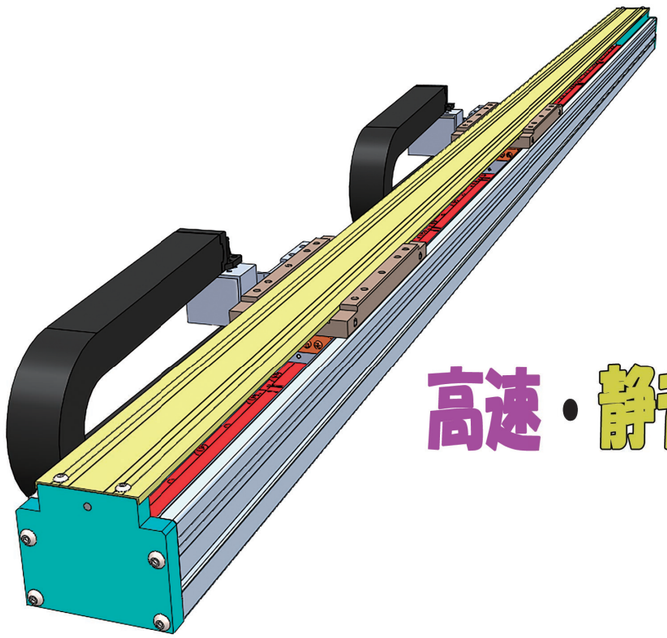
連結部詳細



左右のレール丸軸部を接続してからジョイントバーのボルトとクランプ部のボルトを締めることにより連結することができます。

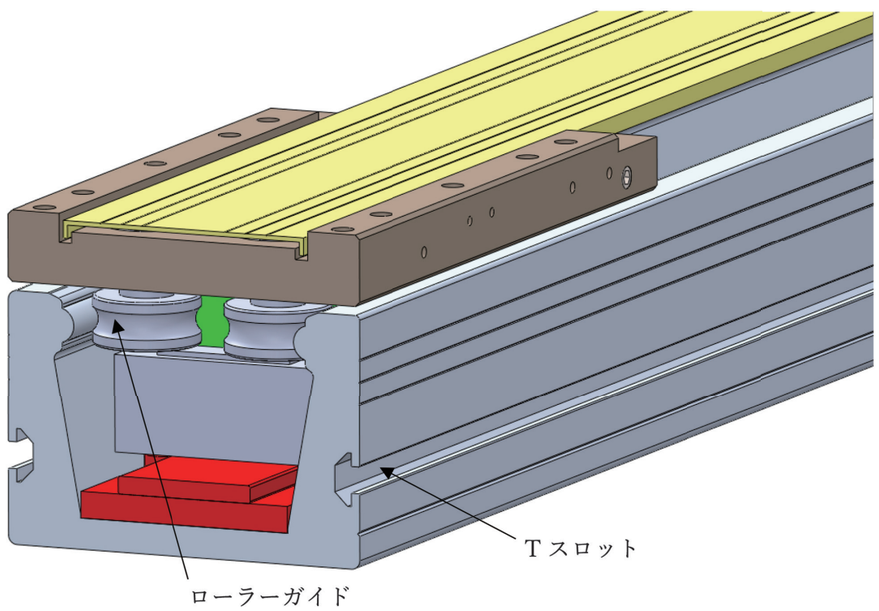
—特長—

・1 軸上でキャリッジをそれぞれ独立して制御することができます。
・レールにアルミを使用している為軽量化を図れます。
・カバーが付いていますので異物の混入を防ぎます。
・潤滑ユニットを装備している為給油間隔を長くすることができます。
・最大ストローク 3.5m



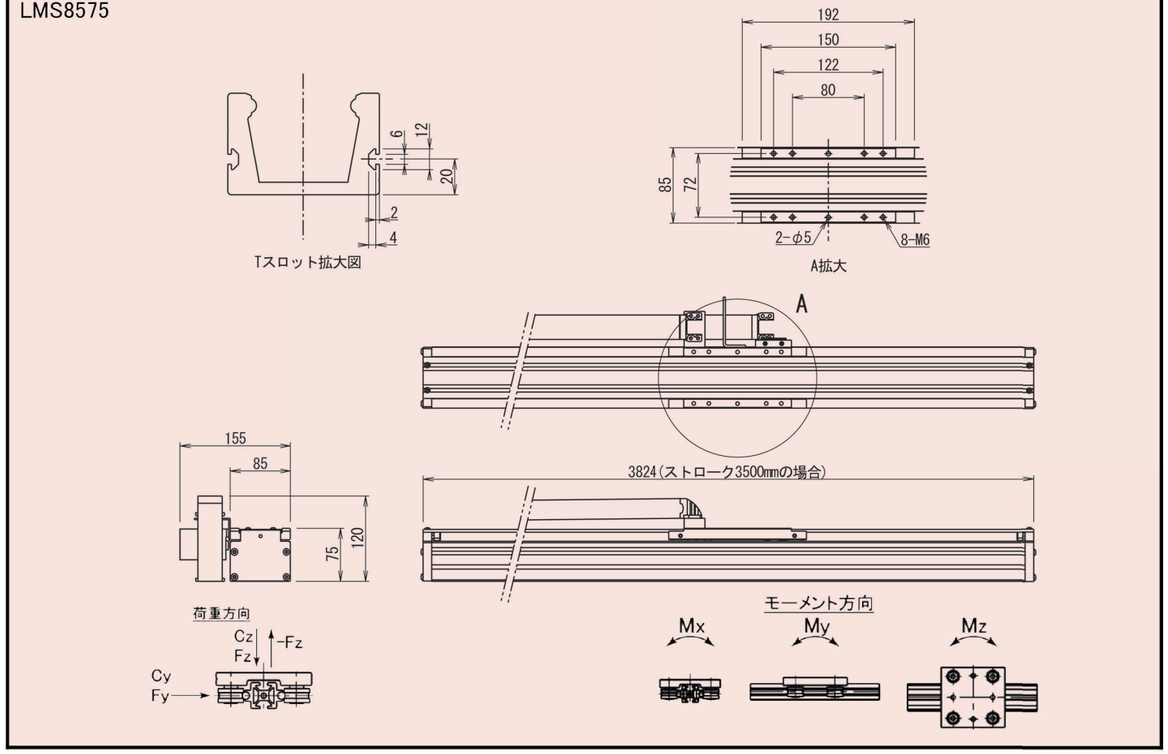
高速・静音・軽量

・案内にローラーガイド・駆動にリニアモーターを使用しておりますので高速走行に優れているかつ走行音が静かです。
・T スロットを用意してありますのでアルミプロファイルにそのまま取り付けることができます。



—外形図—

LMS8575



—仕様—

型番		LMS8575
最大積載重量		4 kg ※1
最高速度		5m/s ※1
繰り返し停止精度		±10μm
駆動方式		リニアモーター
エンコーダー		光学式リニアエンコーダー
最大推力		242N
最大ストローク		3500mm（キャリッジ 1 個の場合）
基本動定格荷重	Cy	5360N
	Cz	3100N
モーメント	Mx	36.8Nm
	My	119Nm
	Mz	336Nm
キャリッジ質量		3 kg/個
レール質量		35 kg（ストローク 3500 の場合）

※1：上記数値は速度・加速度により変動します。
※2：仕様等に関しては、別途打合せさせて頂きます。
※3：仕様は予告なく変更する場合がございます。あらかじめご了承ください。