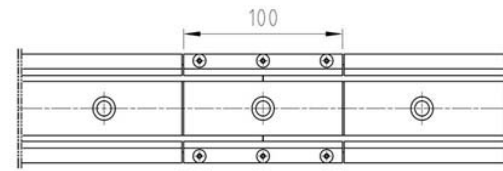
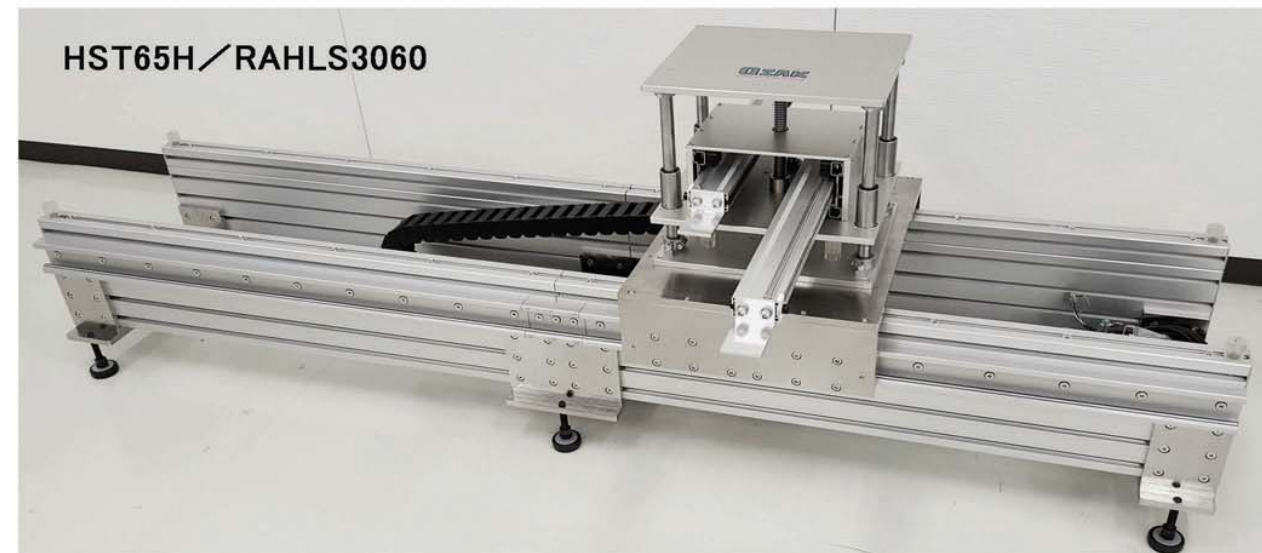


接続が簡単な
モジュール化により
10~20m以上の
長尺ラインが可能



レール結合部



ロボット搬送(バッテリー給電)システム

オザック精工株式会社	
型番: RHLSI65H/ロボット搬送システム	
駆動方式: ラックピニオン	
最高速度	1,000mm/s
デモ機ストローク (全長3.8m)	2,600 mm
モーメント: M _x	12,000 Nm
モーメント: M _y	17,500 Nm
モーメント: M _z	10,100 Nm
基本動定格荷重: C	42,600 N

テーブル幅 520

テーブル長さ 900

650

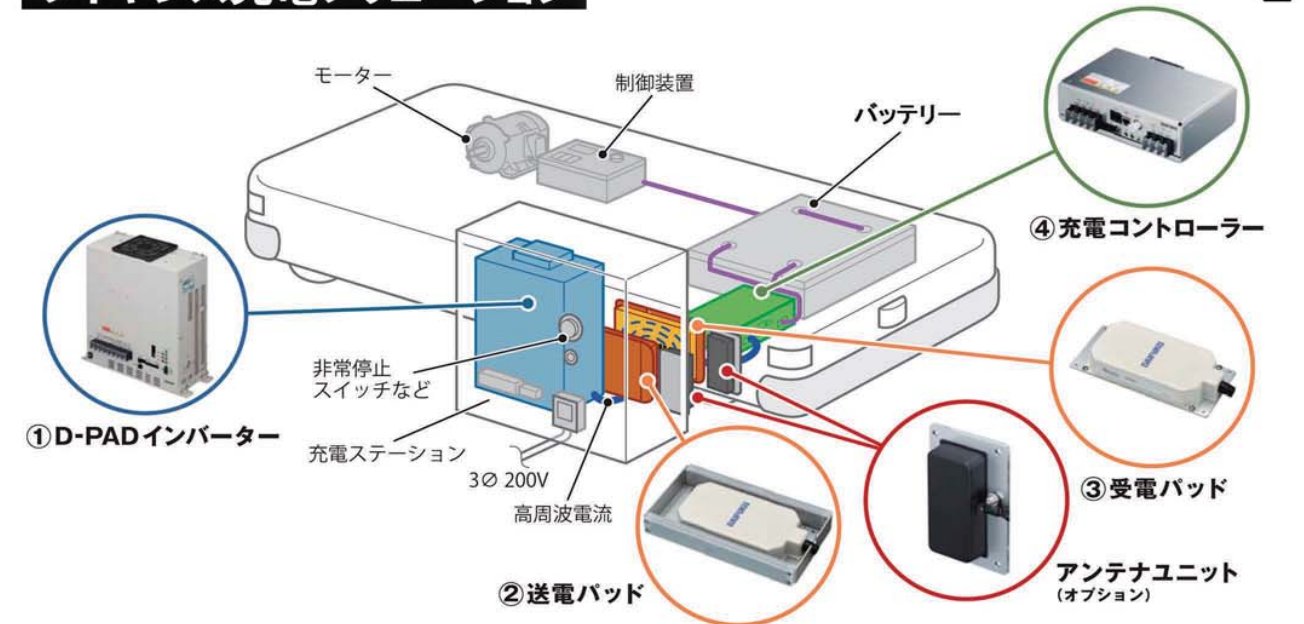
ユニット1

ユニット2

L=1900×Nユニット

ワイヤレス充電ソリューション

OZAK RHLSI



充電ステーション停止時に、①D-PADインバータから高周波電流を②送電パッドに流し、電磁誘導作用で③受電パッドに電力を受け渡します。その電力を④充電コントローラで、バッテリーへ充電します。また④充電コントローラの充電要求信号を、パッド間通信で、キャリア側から充電ステーションへ通信を行うことで、①D-PADインバータの給電のON/OFFが可能です。